

# Économétrie des Variables Qualitatives

## Introduction

Janvier, 2026

# Plan du cours

## — Variables explicatives

Variables qualitatives à **droite** de l'équation

- Modèle sans terme constant
- Modèle avec terme constant
- Modèle avec variables explicatives
- Modèle avec produits croisés

$$y_i = f(D_i, X_i) + u_i$$

Partie I

## PARTIE II — Variables expliquées

Variables qualitatives à **gauche** de l'équation

- Variables dichotomiques
- Variables polytomiques ordonnées
- Variables de comptage
- Variables censurées/tronquées

$$y_i \in \{0, 1, \dots\}$$

Partie II

# PARTIE I

## Les variables qualitatives EXPLICATIVES

Variables qualitatives à droite de l'équation

$$y_i = f(D_i, X_i) + u_i$$

# Introduction

## Contexte

Les variables qualitatives explicatives sont omniprésentes en économie appliquée :

- Économie du travail : genre, niveau de diplôme, catégorie socio-professionnelle
- Économie de l'innovation : secteur d'activité, région, taille d'entreprise
- Économie industrielle : appartenance à un groupe, type de marché

## Objectif

Comprendre l'interprétation des coefficients des variables qualitatives dans le modèle linéaire et ses extensions.

# Deux utilisations principales

## ① Effets fixes catégoriels : indicatrices d'appartenance à un groupe

- Les coefficients s'interprètent comme des **écart moyens** par rapport à une modalité de référence
- Ils ne représentent plus des dérivées (qui n'existent pas)

## ② Approximation de fonctions non linéaires :

- Découpage d'une variable continue en intervalles
- Estimation d'une relation non paramétrique par morceaux

# Modèle sans terme constant : Formalisation

## Définition (Variable qualitative polytomique)

Soit une variable qualitative à  $p$  modalités. Pour un échantillon de  $N$  individus, on définit les ensembles d'indices :

$$G_j = \{i : \text{individu } i \text{ appartient au groupe } j\}, \quad j = 1, \dots, p$$

avec  $\bigcup_{j=1}^p G_j = \{1, \dots, N\}$  (partition).

## Définition (Indicatrices)

Les variables dichotomiques associées sont définies par :

$$D_{ji} = \begin{cases} 1 & \text{si } i \in G_j \\ 0 & \text{si } i \notin G_j \end{cases}, \quad i = 1, \dots, N$$

# Propriétés fondamentales des indicatrices

## Propriété

Les variables indicatrices vérifient les propriétés suivantes :

① **Idempotence** :  $D_{ji}^2 = D_{ji}$  (car  $0^2 = 0$  et  $1^2 = 1$ )

② **Exclusivité mutuelle** :  $D_{ji} \cdot D_{ki} = 0$  pour tout  $j \neq k$

③ **Effectif du groupe** :  $\sum_{i=1}^N D_{ji} = N_j$

④ **Fréquence du groupe** :  $\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N D_{ji} = \frac{N_j}{N}$

## Remarque

La propriété 4 montre que pour les indicatrices, la moyenne arithmétique calcule des pourcentages.

# Le modèle linéaire avec indicatrices

## Spécification

Le modèle linéaire s'écrit :

$$y_i = \sum_{j=1}^p b_j D_{ji} + u_i, \quad i = 1, \dots, N$$

avec les hypothèses classiques sur les perturbations :

$$\mathbb{E}(u_i) = 0, \quad \mathbb{E}(u_i^2) = \sigma_u^2, \quad \mathbb{E}(u_i u_j) = 0 \text{ pour } i \neq j$$

## Proposition (Interprétation des coefficients)

L'espérance conditionnelle dans le groupe  $j$  est :

$$\mathbb{E}(y_i | D) = b_j \quad \text{si } i \in G_j$$

Les coefficients représentent donc les **moyennes conditionnelles par groupe**.

# Différence entre groupes

## Corollaire

La différence entre deux coefficients s'interprète comme la différence des espérances conditionnelles :

$$b_j - b_k = \mathbb{E}(y_i \mid i \in G_j) - \mathbb{E}(y_i \mid i \in G_k)$$

## Distinction avec les variables quantitatives

- Variables **quantitatives** :  $b_j = \frac{\partial \mathbb{E}(y)}{\partial x_j}$  (dérivée)
- Variables **qualitatives** :  $b_j = \mathbb{E}(y \mid \text{groupe } j)$  (moyenne conditionnelle)

# Écriture matricielle

## Notation

Pour chaque individu  $i$ , on définit le vecteur ligne :

$$D_i = (D_{1i}, D_{2i}, \dots, D_{pi})_{1 \times p}$$

et le vecteur des paramètres :

$$b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_p \end{pmatrix}_{p \times 1}$$

Le modèle individuel s'écrit :

$$y_i = D_i b + u_i, \quad i = 1, \dots, N$$

# Estimateur des MCO : Dérivation (1/2)

## Formule générale

L'estimateur des MCO est :

$$\hat{b} = \left( \sum_{i=1}^N D_i' D_i \right)^{-1} \sum_{i=1}^N D_i' y_i$$

## Calcul de $D_i' D_i$ :

En utilisant l'idempotence et l'exclusivité mutuelle :

$$D_i' D_i = \begin{pmatrix} D_{1i} \\ \vdots \\ D_{pi} \end{pmatrix} (D_{1i}, \dots, D_{pi}) = \begin{pmatrix} D_{1i} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & D_{2i} & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & D_{pi} \end{pmatrix}$$

## Estimateur des MCO : Dérivation (2/2)

Somme sur les individus

$$\sum_{i=1}^N D_i' D_i = \begin{pmatrix} N_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & N_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & N_p \end{pmatrix}$$

où  $N_j = \sum_{i=1}^N D_{ji}$  est l'effectif du groupe  $j$ .

### Théorème (Estimateur MCO)

L'estimateur des MCO des coefficients est :

$$\hat{b}_j = \frac{1}{N_j} \sum_{i \in G_j} y_i = \bar{y}_j$$

C'est-à-dire la **moyenne arithmétique de  $y$  dans chaque groupe.**

# Démonstration détaillée

## Démonstration.

Pour le second membre de l'estimateur :

$$\sum_{i=1}^N D'_i y_i = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^N D_{1i} y_i \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^N D_{ji} y_i \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^N D_{pi} y_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum_{i \in G_1} y_i \\ \vdots \\ \sum_{i \in G_j} y_i \\ \vdots \\ \sum_{i \in G_p} y_i \end{pmatrix}$$

En combinant avec l'inverse de la matrice diagonale :

$$\hat{b} = \begin{pmatrix} 1/N_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1/N_p \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sum_{i \in G_1} y_i \\ \vdots \\ \sum_{i \in G_p} y_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \bar{y}_1 \\ \vdots \\ \bar{y}_p \end{pmatrix}$$

# Le problème de la multicolinéarité parfaite

## Observation clé

Le terme constant  $e$  (vecteur unitaire) est égal à la somme des indicatrices :

$$e = \sum_{j=1}^p D_j$$

car tout individu appartient exactement à un groupe.

## Conséquence

Dans un modèle avec terme constant, il faut **retirer une indicatrice** pour éviter la multicolinéarité parfaite. Cette modalité devient la **modalité de référence**.

## Spécification

Si l'on retire la modalité  $k$ , le modèle devient :

$$y_i = c_0 + \sum_{j \neq k} c_j D_{ji} + u_i$$

## Proposition (Relation avec le modèle complet)

Les coefficients  $c$  sont reliés aux coefficients  $b$  du modèle sans constante par :

$$c_0 = b_k \quad (\text{coefficent de la modalité de référence})$$

$$c_j = b_j - b_k \quad \text{pour } j \neq k \quad (\text{écart à la référence})$$

# Démonstration

## Démonstration.

La prévision du modèle avec constante s'écrit :

$$\hat{y} = c_0 e + \sum_{j \neq k} c_j D_j$$

En remplaçant  $e = \sum_{j=1}^p D_j$  :

$$\begin{aligned}\hat{y} &= c_0 \sum_{j=1}^p D_j + \sum_{j \neq k} c_j D_j \\ &= (c_0 + c_1)D_1 + \cdots + c_0 D_k + \cdots + (c_0 + c_p)D_p\end{aligned}$$

La prévision du modèle sans constante est  $\hat{y} = \sum_{j=1}^p b_j D_j$ .

Par unicité de la décomposition, on identifie :

$$c_0 + c_j = b_j \text{ pour } j \neq k \quad \text{et} \quad c_0 = b_k$$

# Interprétation des coefficients

## Résumé

Coefficient	Interprétation
$c_0$	Moyenne du groupe de référence $k$ : $\mathbb{E}(y_i \mid i \in G_k)$
$c_j$	Écart par rapport à la référence : $\mathbb{E}(y_i \mid i \in G_j) - \mathbb{E}(y_i \mid i \in G_k)$

## Importance pratique

Il est **indispensable** d'indiquer explicitement la modalité de référence retirée dans les tableaux de régression pour permettre une interprétation correcte des résultats.

# Tests statistiques

## Remarque (Test de Fisher)

Le test de Fisher sur le modèle avec terme constant teste l'hypothèse :

$$H_0 : c_1 = c_2 = \cdots = c_{k-1} = c_{k+1} = \cdots = c_p = 0$$

Ce qui équivaut à :

$$H_0 : \mathbb{E}(y_i \mid i \in G_j) = \mathbb{E}(y_i \mid i \in G_k) \quad \forall j \neq k$$

C'est un **test d'égalité des moyennes entre tous les groupes.**

## Remarque (Test de Student)

Un test de Student sur  $c_j$  teste l'égalité des moyennes entre le groupe  $j$  et le groupe de référence  $k$ .

# Extension avec variables quantitatives

## Spécification

On introduit une matrice de variables explicatives  $X_i$  :

$$y_i = X_i a + D_i b + u_i$$

où  $X_i$  est de dimension  $(1 \times m)$  et  $D_i$  de dimension  $(1 \times p)$ .

## Proposition (Espérance conditionnelle)

L'espérance conditionnelle dans le groupe  $j$  est :

$$\mathbb{E}(y_i | X_i, D_{ji} = 1) = X_i a + b_j$$

## Corollaire

La différence entre les groupes  $j$  et  $k$ , à  $X$  fixé, est :

$$\begin{aligned}\mathbb{E}(y_i | X_i, D_{ji} = 1) - \mathbb{E}(y_i | X_i, D_{ki} = 1) \\ = (X_i a + b_j) - (X_i a + b_k) = b_j - b_k\end{aligned}$$

## Conclusion

Les résultats précédents restent valables :

- Le terme constant représente le coefficient de l'indicatrice retirée
- Les autres coefficients mesurent l'écart à cette référence
- Ces écarts sont **contrôlés pour les autres variables  $X$**

# Motivation : Évaluation d'une politique

## Contexte

On étudie l'effet d'une mesure d'aide (affectée au hasard) sur une variable de performance  $y_i$ .

## Définition (Indicatrice de traitement)

$$D_i = \begin{cases} 1 & \text{si l'individu } i \text{ est aidé} \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

## Résultats potentiels

Pour chaque individu, deux résultats potentiels :

- $y_{0i}$  : performance si l'individu  $i$  n'est pas aidé
- $y_{1i}$  : performance si l'individu  $i$  est aidé

# Effet causal du traitement

## Définition (Effet moyen du traitement)

L'effet causal recherché est :

$$\delta = \mathbb{E}(y_{1i} - y_{0i})$$

C'est la moyenne des variations de performance associées à la mesure.

## Modélisation des résultats potentiels

On suppose :

$$y_{0i} = a_0 + X_i c_0 + u_{0i}$$

$$y_{1i} = a_1 + X_i c_1 + u_{1i}$$

où  $X_i$  représente les déterminants de la performance.

# Variable observable

## Problème fondamental de l'inférence causale

On n'observe que l'un des deux résultats potentiels :

$$y_i = D_i \cdot y_{1i} + (1 - D_i) \cdot y_{0i} = \begin{cases} y_{1i} & \text{si } D_i = 1 \\ y_{0i} & \text{si } D_i = 0 \end{cases}$$

## Modèle économétrique

En substituant :

$$\begin{aligned} y_i &= D_i(a_1 + X_i c_1 + u_{1i}) + (1 - D_i)(a_0 + X_i c_0 + u_{0i}) \\ &= a_0 + X_i c_0 + D_i \underbrace{(a_1 - a_0)}_a + D_i X_i \underbrace{(c_1 - c_0)}_c + u_i \end{aligned}$$

## Théorème (Modèle avec produits croisés)

Le modèle économétrique s'écrit :

$$y_i = a_0 + X_i c_0 + D_i \cdot a + (D_i \otimes X_i) \cdot c + u_i$$

où :

- $a = a_1 - a_0$  : effet du traitement à  $X = 0$
- $c = c_1 - c_0$  : modification des pentes par le traitement
- $u_i = D_i u_{1i} + (1 - D_i) u_{0i}$  : perturbation composite

## Hétérogénéité des effets

Ce modèle autorise une hétérogénéité de l'effet du traitement selon les caractéristiques  $X_i$ .

# Rappel : Le produit de Kronecker

## Définition (Produit de Kronecker)

Soient  $A = (a_{ij})$  une matrice de dimension  $(m \times n)$  et  $B$  une matrice de dimension  $(p \times q)$ . Le **produit de Kronecker**  $A \otimes B$  est la matrice de dimension  $(mp \times nq)$  définie par blocs :

$$A \otimes B = \begin{pmatrix} a_{11}B & a_{12}B & \cdots & a_{1n}B \\ a_{21}B & a_{22}B & \cdots & a_{2n}B \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1}B & a_{m2}B & \cdots & a_{mn}B \end{pmatrix}$$

## Exemple (Application aux indicatrices)

Avec  $D_i = (D_{1i}, \dots, D_{pi})$  vecteur  $(1 \times p)$  et  $X_i$  vecteur  $(1 \times m)$  :

$$D_i \otimes X_i = (D_{1i}X_i, D_{2i}X_i, \dots, D_{pi}X_i)_{1 \times pm}$$

Chaque bloc  $D_{ji}X_i$  correspond aux variables  $X$  **multipliées par l'indicatrice** du groupe  $j$ .

# Calcul de l'effet moyen

## Proposition

L'effet du traitement est :

$$\delta = \mathbb{E}(y_{1i} - y_{0i}) = (a_1 - a_0) + \mathbb{E}(X)(c_1 - c_0) = a + \mathbb{E}(X)c$$

## Estimation

Un estimateur convergent est :

$$\hat{\delta} = \hat{a} + \bar{X}\hat{c}$$

## Astuce pratique

Si les variables  $X$  sont **centrées** avant de calculer les produits croisés (i.e.,  $\bar{X} = 0$ ), alors :

$$\hat{\delta} = \hat{a}$$

L'effet moyen est directement donné par le coefficient de l'indicatrice.

## Remarque (Structure de la variance)

La perturbation composite  $u_i = D_i u_{1i} + (1 - D_i) u_{0i}$  implique :

$$\mathbb{V}[u_i] = \begin{cases} \mathbb{V}[u_{0i}] & \text{si } D_i = 0 \\ \mathbb{V}[u_{1i}] & \text{si } D_i = 1 \end{cases}$$

## Conséquence

Si  $\mathbb{V}[u_{0i}] \neq \mathbb{V}[u_{1i}]$ , le modèle présente une **hétéroscédasticité par bloc**. Dans ce cas :

- Les MCO restent convergents mais inefficaces
- Il faut utiliser les **moindres carrés pondérés** ou les **écart-types robustes**

# Cas polytomique

## Extension

Avec  $p$  groupes et des produits croisés :

$$y_i = D_i b + (X_i \otimes D_i) c + u_i$$

où le terme en  $X$  seul est retiré car  $\sum_{j=1}^p X_i D_{ji} = X_i$ .

## Proposition

L'espérance conditionnelle dans le groupe  $j$  devient :

$$\mathbb{E}(y_i | X_i, D_{ji} = 1) = X_i c_j + b_j$$

La différence entre groupes  $j$  et  $k$  est :

$$\gamma_i = X_i(c_j - c_k) + (b_j - b_k)$$

L'effet varie selon les caractéristiques individuelles  $X_i$ .

# Effet moyen et centrage

## Théorème

L'effet moyen est :

$$\bar{\gamma} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \gamma_i = \bar{X}(c_j - c_k) + (b_j - b_k)$$

## Corollaire (Méthode du centrage)

Si l'on centre  $X$  avant de calculer les produits croisés ( $\bar{X} = 0$ ), alors :

$$\bar{\gamma} = b_j - b_k$$

La différence de coefficients mesure directement l'écart moyen entre groupes, une fois éliminé l'effet des variables de  $X$ .

# PARTIE II

## Les variables qualitatives EXPLIQUÉES

Variables qualitatives à gauche de l'équation

$$y_i \in \{0, 1, \dots\} \quad \longleftarrow \quad f(X_i, \theta)$$

# Introduction

## Contexte

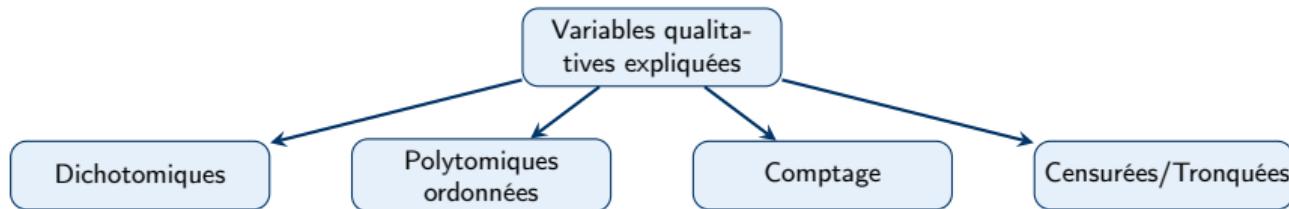
Les bases de données microéconomiques contiennent fréquemment :

- Des données tronquées ou censurées
- Des informations connues seulement par intervalle
- Des variables purement qualitatives

## Exemple

- Enquête Innovation (SESSI) : fait d'avoir innové, importance d'un déterminant
- Enquête Emploi (INSEE) : statut d'emploi, heures travaillées (observées seulement si emploi)

# Classification des variables qualitatives expliquées



# Définition et codage

## Définition (Variable dichotomique)

Une variable dichotomique ne peut prendre que deux modalités exclusives l'une de l'autre (Oui/Non, Supérieur/Inférieur à un seuil, etc.).

Par convention, on code :

$$y_i = \begin{cases} 1 & \text{si l'événement se produit} \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

## Exemple (Innovation)

$$y_i = \begin{cases} 1 & \text{si l'entreprise } i \text{ a innové} \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

# Objectif économétrique

## Ce que l'on cherche à expliquer

Les déterminants de la **probabilité** que l'événement se produise :

$$\mathbb{P}(y_i = 1 \mid X_i) = ?$$

On cherche les variables qui augmentent ou réduisent cette probabilité.

## Idée

On va construire un **modèle latent** (inobservable) qui représente le critère de décision sous-jacent.

# Le cadre : variable dépendante binaire

**Objectif :** Modéliser la probabilité qu'un événement se réalise.

**Exemples :**

- Participer au marché du travail ( $Y_i = 1$ ) ou non ( $Y_i = 0$ )
- Acheter un produit, faire défaut sur un crédit, voter pour un candidat...

**Modèle de Probabilité Linéaire (MPL) :**

$$Y_i = X'_i \beta + \varepsilon_i \quad \text{avec} \quad Y_i \in \{0, 1\}$$

On a :

$$E[Y_i | X_i] = X'_i \beta = P(Y_i = 1 | X_i) \text{(loi de Bernoulli)}$$

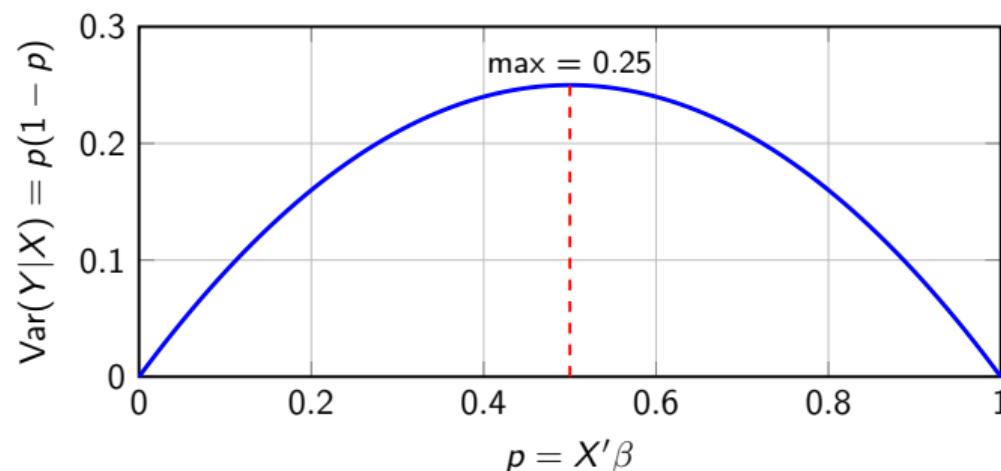
**Question :** Peut-on estimer  $\beta$  par MCO comme dans le modèle linéaire standard ?

# Problème 1 : Hétéroscédasticité structurelle

$Y_i|X_i$  suit une loi de **Bernoulli** de paramètre  $p_i = X'_i \beta$ .

**Variance conditionnelle :**

$$\text{Var}(Y_i|X_i) = p_i(1 - p_i) = X'_i \beta \cdot (1 - X'_i \beta)$$



⇒ La variance **dépend de**  $X_i$  : hétéroscédasticité **inhérente** au modèle.

# Conséquences de l'hétéroscédasticité

**Rappel :** Sous hétéroscédasticité, l'estimateur MCO reste sans biais et convergent, mais :

- ① **Inefficacité** :  $\hat{\beta}_{MCO}$  n'est plus BLUE (Best Linear Unbiased Estimator)
- ② **Inférence invalide** : La matrice de variance usuelle

$$\widehat{\text{Var}}(\hat{\beta}) = \hat{\sigma}^2 (X'X)^{-1}$$

est **incorrecte**. Les tests  $t$  et  $F$  ne sont plus valides.

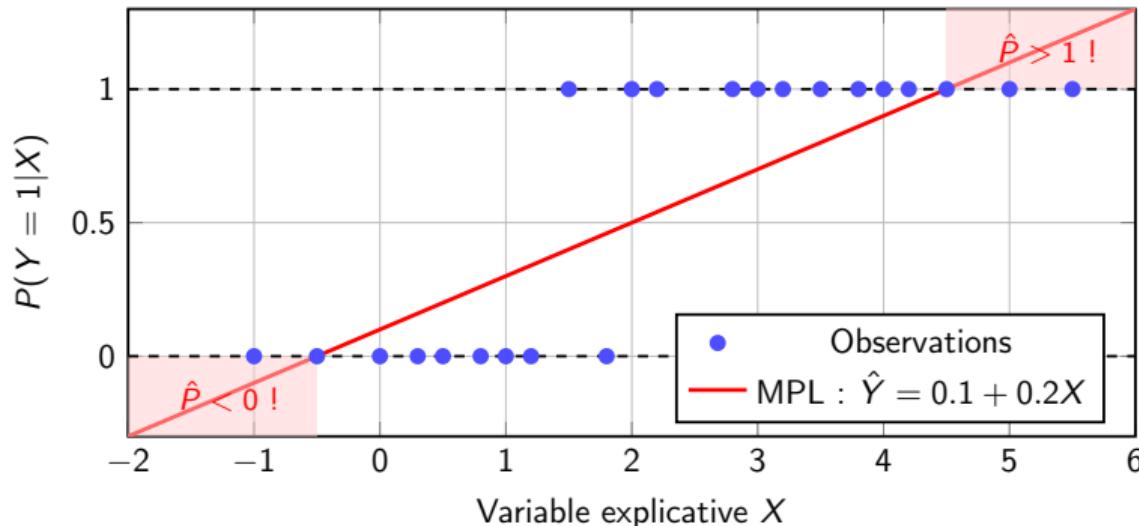
- ③ **Solution partielle** : Utiliser les écarts-types robustes de White (HC)

$$\widehat{\text{Var}}_{HC}(\hat{\beta}) = (X'X)^{-1} \left( \sum_{i=1}^n \hat{\varepsilon}_i^2 x_i x_i' \right) (X'X)^{-1}$$

Mais cela ne résout pas les autres problèmes...

## Problème 2 : Prédictions hors de $[0, 1]$

Le modèle linéaire n'impose **aucune contrainte** sur  $\hat{Y}_i = X'_i \hat{\beta}$ .



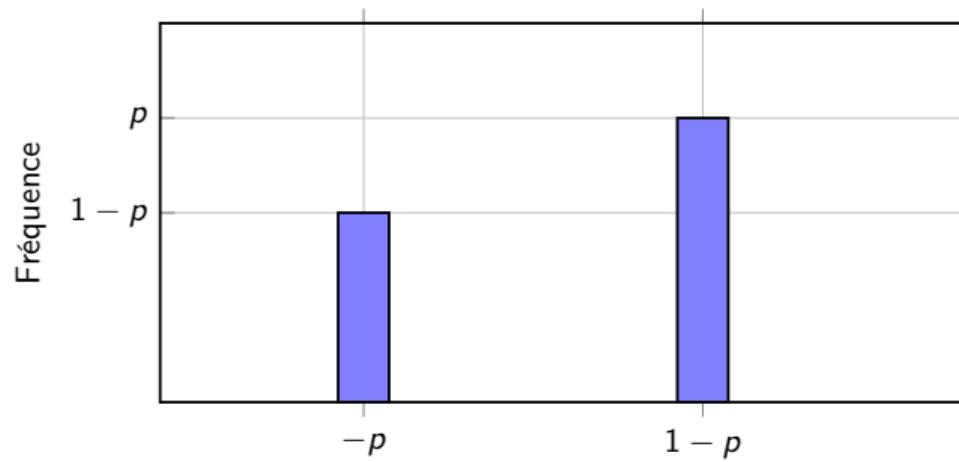
⇒ Des **probabilités négatives ou supérieures à 1** : absurde !

## Problème 3 : Non-normalité des résidus

Les résidus ne peuvent prendre que **deux valeurs** :

$$\varepsilon_i = Y_i - X'_i \beta = \begin{cases} 1 - X'_i \beta & \text{si } Y_i = 1 \\ -X'_i \beta & \text{si } Y_i = 0 \end{cases}$$

Distribution des résidus (exemple :  $p = X' \beta = 0.6$ )



## Problème 4 : Effets marginaux constants (irréalistes)

Dans le MPL, l'effet marginal est **constant** :

$$\frac{\partial P(Y = 1|X)}{\partial X_k} = \beta_k \quad \forall X$$

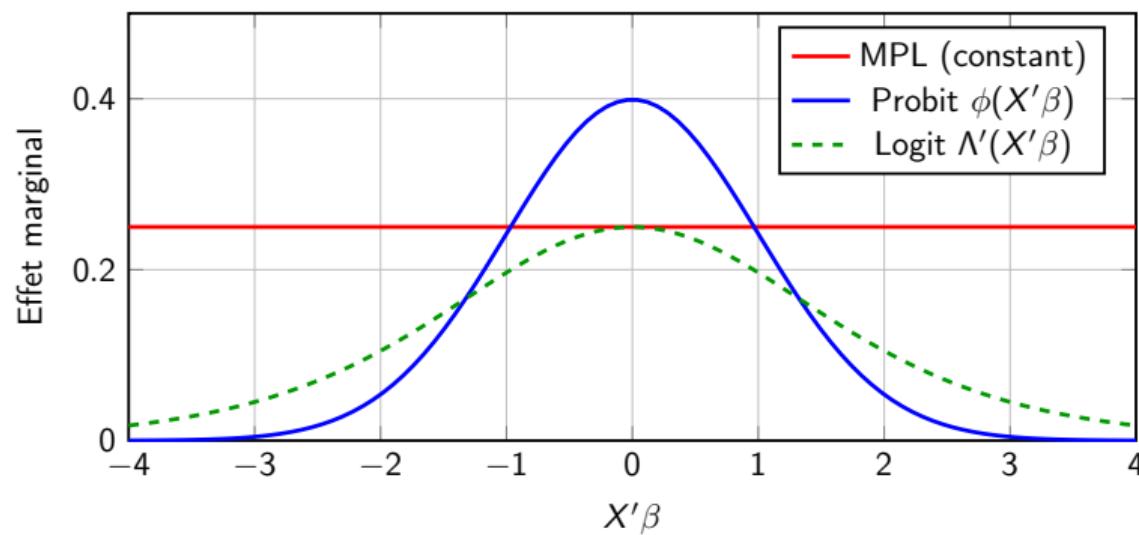
### Problème conceptuel :

- Passer de  $P = 0.01$  à  $P = 0.06$  : effet faible (événement rare reste rare)
- Passer de  $P = 0.47$  à  $P = 0.52$  : effet fort (basculement de majorité)
- Passer de  $P = 0.94$  à  $P = 0.99$  : effet faible (quasi-certitude confirmée)

⇒ L'effet d'une variable devrait **s'atténuer aux extrêmes** (saturation).

**Intuition :** Augmenter le revenu de quelqu'un qui a déjà 99% de chances d'acheter une maison n'aura presque aucun effet sur sa probabilité d'achat.

# Comparaison des effets marginaux



**Modèles non-linéaires :** L'effet marginal est maximal au centre ( $P \approx 0.5$ ) et tend vers 0 aux extrêmes  
⇒ **effet de saturation** réaliste.

# Récapitulatif : limites du MPL

Problème	Conséquence	Gravité
Hétéroscédasticité structurelle	Inférence invalide (corrigable par HC)	Moyenne
Prédictions hors $[0, 1]$	Probabilités absurdes	Élevée
Résidus non-normaux	Tests invalides (asymptotiquement OK)	Moyenne
Effets marginaux constants	Modèle mal spécifié	Élevée

**Conclusion :** Le MPL peut être utilisé comme **approximation rapide** pour des probabilités proches de 0.5, mais il est **inadapté** pour une modélisation rigoureuse.

# Solution : les modèles à variable latente

**Idée :** Introduire une variable latente  $Y_i^*$  continue :

$$Y_i^* = X_i' \beta + \varepsilon_i, \quad Y_i = 1(Y_i^* > 0)$$

Si  $\varepsilon_i \sim F$  (fonction de répartition), alors :

$$P(Y_i = 1 | X_i) = P(Y_i^* > 0 | X_i) = P(\varepsilon_i > -X_i' \beta) = F(X_i' \beta)$$

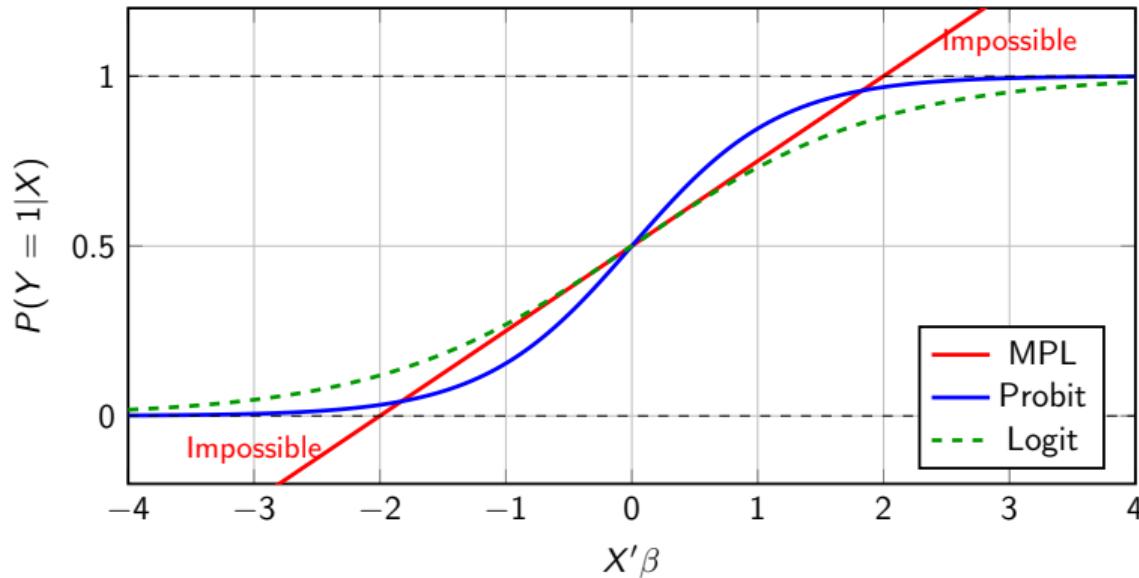
**Choix classiques :**

- $F = \Phi$  (normale standard)  $\Rightarrow$  **Modèle Probit**
- $F = \Lambda$  (logistique)  $\Rightarrow$  **Modèle Logit**

**Propriétés :**

- ❶  $F(X' \beta) \in [0, 1]$  par construction
- ❷ Effets marginaux décroissants aux extrêmes :  $\frac{\partial P}{\partial X_k} = f(X' \beta) \cdot \beta_k$
- ❸ Estimation par **maximum de vraisemblance**

# Comparaison graphique : MPL vs Probit/Logit



⇒ Les modèles Probit et Logit garantissent  $P \in [0, 1]$  et capturent la **saturation** aux extrêmes.

## Le Modèle de Probabilité Linéaire (MCO sur $Y$ binaire) :

✓ Simple à estimer et interpréter

✓ Peut servir d'approximation locale

✗ Hétéroscédasticité structurelle

✗ Prédictions hors de  $[0, 1]$

✗ Effets marginaux constants (irréalistes)

## Solutions préférées :

- **Probit** :  $P(Y = 1|X) = \Phi(X'\beta)$

- **Logit** :  $P(Y = 1|X) = \Lambda(X'\beta) = \frac{e^{X'\beta}}{1+e^{X'\beta}}$

- Nous pourrions, en principe, considérer d'autre distributions

⇒ Estimation par **maximum de vraisemblance**, propriétés asymptotiques bien établies.

# Le cas d'une variable polytomique ordonnée

## Définition

Variable qualitative à plus de deux modalités, ordonnées entre elles.

## Exemple

- **Quantitative discrétisée** : Part des produits innovants dans le CA  
[0% – 10%], ]10% – 30%], ]30% – 70%], ]70% – 100%]
- **Appréciation subjective** : Importance de la R&D comme déterminant  
"Pas du tout", "Un peu", "Moyennement", "Beaucoup"

## Remarque

Dans les deux cas, les modalités traduisent un **ordre** qui indique l'intensité de la variable.

## Variable latente continue

Le modèle latent représente la "vraie valeur" de la variable :

$$y_i^* = X_i b + u_i, \quad i = 1, \dots, N$$

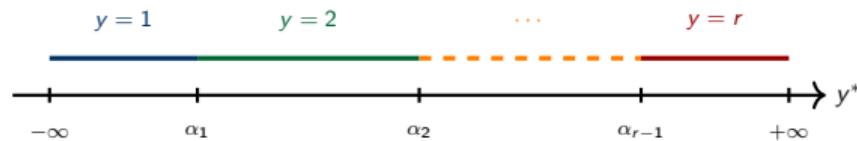
## Observation par intervalle

La variable observable prend  $r$  modalités :

$$y_i = \begin{cases} 1 & \text{si } \alpha_0 < y_i^* \leq \alpha_1 \\ 2 & \text{si } \alpha_1 < y_i^* \leq \alpha_2 \\ \vdots & \\ r & \text{si } \alpha_{r-1} < y_i^* \leq \alpha_r \end{cases}$$

avec par convention  $\alpha_0 = -\infty$  et  $\alpha_r = +\infty$ .

# Représentation graphique



## Seuils

- **Seuils connus** : cas des variables quantitatives discrétilisées
- **Seuils inconnus** : cas des appréciations subjectives (à estimer)

# Probabilités des modalités

## Proposition

La probabilité d'observer la modalité  $j$  est :

$$\begin{aligned}\mathbb{P}(y_i = j) &= \mathbb{P}(\alpha_{j-1} < y_i^* \leq \alpha_j) \\ &= \mathbb{P}(y_i^* \leq \alpha_j) - \mathbb{P}(y_i^* \leq \alpha_{j-1})\end{aligned}$$

pour  $j = 1, \dots, r$ .

## Modèle Probit ordonné

Si  $u_i \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$  :

$$\mathbb{P}(y_i = j) = \Phi\left(\frac{\alpha_j - X_i b}{\sigma}\right) - \Phi\left(\frac{\alpha_{j-1} - X_i b}{\sigma}\right)$$

où  $\Phi$  est la fonction de répartition de la loi normale centrée réduite.

# Le cas d'une variable de comptage

## Définition

Variable prenant ses valeurs dans  $\mathbb{N} = \{0, 1, 2, \dots\}$ , représentant le nombre d'occurrences d'un événement.

## Exemple (Brevets)

Le nombre de brevets déposés par une entreprise sur une année :

- Valeurs entières positives ou nulles
- Événements relativement rares
- Beaucoup d'entreprises à 0 brevet

## Remarque

Ce n'est pas une variable quantitative classique : elle ne peut pas prendre de valeurs négatives et a une nature discrète.

## Espérance conditionnelle

L'espérance étant toujours strictement positive, on utilise une forme exponentielle :

$$\mathbb{E}(y_i | X_i, b) = \exp(X_i b + u_i) > 0$$

## Loi de Poisson

On suppose que  $y_i$  suit une **loi de Poisson** de paramètre  $\lambda_i = \exp(X_i b)$  :

$$\mathbb{P}(y_i = k) = \frac{\exp(-\lambda_i)\lambda_i^k}{k!}, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

## Double source d'aléa

- ① **Erreur sur la moyenne** :  $\exp(u_i)$  (incertitude sur l'espérance)
- ② **Tirage de Poisson** : aléa intrinsèque du processus de comptage

## Distinction

- **Modèle de Poisson homogène** :  $\mathbb{V}[\exp(u_i)] = 0$  (pas d'hétérogénéité inobservée)
- **Modèle de Poisson hétérogène** :  $\mathbb{V}[\exp(u_i)] > 0$  (hétérogénéité présente)

## Remarque

Le modèle de Poisson homogène correspond à une loi de durée exponentielle pour le temps entre événements.

# SYNTHÈSE

Récapitulatif des deux parties

Partie I : Explicatives

Partie II : Expliquées

# Synthèse —

Modèle	Interprétation de $b_j$	Remarque
Sans constante	$\mathbb{E}(y   \text{groupe } j)$	Moyenne du groupe
Avec constante	$\mathbb{E}(y   j) - \mathbb{E}(y   k)$	Écart à la référence $k$
Avec $X$	Idem, à $X$ fixé	Effet contrôlé
Avec interactions	Effet hétérogène	Centrer $X$ simplifie

## Points clés — Variables qualitatives à droite

- Toujours indiquer la modalité de référence
- Le test de Fisher teste l'égalité des moyennes entre groupes
- Centrer les variables avant les produits croisés facilite l'interprétation

# Synthèse — Partie II : Variables expliquées

Type	Valeurs	Modèle	Estimation
Dichotomique	{0, 1}	Logit/Probit	MV
Polytomique ordonnée	{1, ..., r}	Probit ordonné	MV
Comptage	$\mathbb{N}$	Poisson	MV/PMV
Censurée	Continue + sélection	Tobit/Heckman	MV

## Principe commun — Variables qualitatives à gauche

- ① Spécifier un **modèle latent** pour le phénomène sous-jacent
- ② Définir le **lien** entre variable latente et variable observée
- ③ **Estimer** par maximum de vraisemblance

# Pour aller plus loin

## Chapitres suivants

- **Chapitre 2** : Maximum de vraisemblance (théorie et propriétés)
- **Chapitre 3** : Modèles Logit et Probit en détail
- **Chapitre 4** : Variables polytomiques
- **Chapitres 5** : Extensions

## Références

- Gouriéroux, C. (1989). *Économétrie des variables qualitatives*
- Maddala, G.S. (1983). *Limited-Dependent and Qualitative Variables in Econometrics*